

UN MINI CORRELATORE

PER PC A 16 LAGS REALI

**G. Tuccari
S. Buttaccio**

Rapporto Tecnico IRA n. 220/96

1. Introduzione.

E' stato realizzato un sistema in grado di calcolare la funzione di cross-correlazione e di auto-correlazione in real time di segnali con banda massima di 5 MHz. Tale funzione viene stimata in parallelo per 16 differenti ritardi temporali relativi tra i due segnali. Lo sviluppo di questo strumento e' nato dalla esigenza di poter valutare tali funzione per segnali presenti in diversi punti della catena di acquisizione VLBI nella stazione di Noto per ragioni e di testing e di caratterizzazione. Il sistema opera attraverso un PC ed e` costituito da una scheda installata sul bus a 16-bit del PC e dal relativo software di gestione. Questo documento descrive la funzionalita' della parte hardware e di quella software e alcune applicazioni utilizzate a Noto.

2. L'hardware.

La scheda di correlazione e' realizzata in wire wrapping e presenta il pettine per bus a 16-bit tipico per Personal Computer IBM compatibili. L'intera funzionalita` logica viene realizzata da due chip FPGA e pochi altri componenti. In allegato sono presenti gli schemi elettrici relativi a:

- la scheda di correlazione per PC;
- il chip Xilinx XC2064 U1;
- il chip Xilinx XC3064 U2;

Il chip U1 e' un dispositivo della famiglia Xilinx 2000 XC2064 la cui funzione e' molteplice. Questo infatti gestisce la comunicazione tra il bus del PC e il chip di correlazione, effettua il campionamento dei due segnali da correlare con frequenze di clock 10 - 5 - 4 MHz o attraverso un clock esterno. Tali segnali di clock vengono generati a partire da un quarzo da 20 Mhz attraverso una catena di divisione presente all'interno del chip. I segnali da correlare devono giungere ai pin di ingresso del chip squadrati a livelli TTL, mentre come detto il campionamento viene realizzato dal chip stesso. Il chip XC2064 include anche un contatore che consente di generare gli indirizzi per una eprom. I dati memorizzati su questa memoria consentono il testing del chip di correlazione ed eventuali simulazioni. Il chip U2 realizza il calcolo della funzione di correlazione dei due segnali provenienti da U1. E' possibile inserire un delay aggiuntivo nel percorso del segnale X per un massimo di tre cicli di clock, mentre il segnale Y puo' essere ritardato fino ad un massimo di 10 cicli di clock. Cio` e` utile per traslare temporalmente la funzione di correlazione e consente quindi di centrare il massimo della funzione nello spazio dei ritardi, compensando cosi' eventuali ritardi che agiascono su uno dei due segnali. Il chip di correlazione e' descritto in dettaglio in un documento dedicato. Per le applicazioni oggetto di questo rapporto tecnico il chip viene usato in modalita` reale.

Ne descriviamo brevemente il funzionamento. I segnali X e Y ritardati delle quantità descritte, programmabili attraverso un registro interno, vengono inviati alla catena di shift registers da cui sono prelevati e moltiplicati. L'esito di tale operazione viene cumulato in caso di coincidenza da parte di un contatore. Il chip in generale può essere suddiviso in modo da operare in modalità complessa e in tal caso uno dei due segnali in ingresso può venir moltiplicato per le componenti seno e coseno di una funzione a tre livelli allo scopo di calcolare la funzione di correlazione complessa per lo stop delle frange di interferenza. La nostra applicazione, come detto, comporta operazioni a baseline zero e tali opzioni non vengono utilizzate. Il cumulo della verifica delle coincidenze avviene per il periodo massimo concesso a 256 cicli di clock e al termine di tale intervallo di tempo i risultati di integrazione sono accumulati in parallelo per 16 differenti lags. A tal punto viene emessa una interruzione sul bus del PC. I risultati vengono depositati in appositi buffers che verranno letti successivamente e i contatori azzerati per consentire un nuovo ciclo di integrazione. I dati vengono presentati sul bus come multipli interi di 16 ovvero i quattro bit meno significativi sono fissi a 0. Vengono lette 8 parole da 16-bit che rappresentano il contenuto di due lags ciascuna.

3. Software di gestione

Il chip di correlazione richiede che il contenuto dei suoi registri venga letto ogni intervallo di integrazione che e' pari a

$$T_{\text{lett}} = 2^8 * T_s \quad \text{con } T_s \text{ tempo di campionamento}$$

Nel caso di $T_s=250$ ns l'intervallo di tempo entro cui e' necessario leggere i dati e' pari a 64 μ s.

E' quindi necessario operare con un PC in grado di effettuare 8 letture in un tempo inferiore a questo. Un sistema relativamente obsoleto come un 80286 e' in grado di eseguire queste operazioni, ma volendo usare una banda piu' grande e' indispensabile adoperare un PC piu' veloce.

Il software opera a livello basso attraverso la gestione di una interruzione che recupera il contenuto delle integrazioni. Vengono riportati in allegato i listings per le seguenti routines:

INT.ASM

INT.FOR

SOM.FOR

OUTFILE.FOR

DIFF.FOR

La routine assembler INT.ASM si occupa di recuperare i dati provenienti dal chip di correlazione in seguito alla richiesta della interruzione hardware. Include l'handler della interruzione e la gestione di questa. Il programma INT.FOR produce un file con i dati provenienti dal chip integrati ulteriormente di 256 parole. L'integrazione totale e' quindi pari a 2^{16} bit e nel caso di campionamento a 4 MHz il tempo di integrazione e' pari a circa 16.4 ms. Il programma non potendo gestire ulteriori integrazioni su variabili a16-bit produce i risultati della integrazione su file. Una ulteriore fase di integrazione viene realizzata dal programma

SOM.FOR che fornisce anche i risultati delle integrazioni per lag in maniera grafica. Il programma OUTFILE.FOR produce diversi file contenenti i coefficienti di correlazione, le parti pari e dispari della funzione di correlazione. DIFF.FOR effettua una rimozione di fondo nei casi in cui cio` sia utile.

4. Note applicative sull'uso della scheda di cross-correlazione.

Vogliamo qui ricordare alcuni elementi che risultano utili nelle valutazioni che seguono. La funzione di cross-correlazione può essere descritta come

$$R(n\Delta t) = \frac{1}{K} \sum_{m=0}^{m=K-1} x_1(t_0 + m\Delta t) \cdot x_2(t_0 + (m+n)\Delta t), \quad n=0,1,\dots,N-1$$

con K numero dei prodotti mediati e Δt incremento del ritardo temporale (solitamente uguale all'intervallo di campionamento). Tale funzione è in generale asimmetrica rispetto al delay così che il crosspower spectrum di questa è descritto da una funzione complessa. Se abbiamo a disposizione $R(-n\Delta t)$ ovvero i termini della funzione per intervalli relativi negativi, è possibile scrivere la funzione di cross-correlazione nelle sue componenti pari e dispari

$$R^{even}(n\Delta t) = [R(n\Delta t) + R(-n\Delta t)] / 2$$

$$R^{odd}(n\Delta t) = [R(n\Delta t) - R(-n\Delta t)] / 2$$

Consideriamo le parti reale e immaginaria della trasformata di Fourier che dopo la normalizzazione sono

$$\text{Re}(P_j) = \frac{1}{N} \left[R_0^{even} + 2 \sum_{n=1}^{N-1} R_n^{even} \cos \frac{\pi \cdot n \cdot j}{N} \right]$$

$$\text{Im}(P_j) = \frac{2}{N} \left[\sum_{n=1}^{N-1} R_n^{\text{odd}} \sin \frac{\pi \cdot n \cdot j}{N} \right]$$

La trasformata coseno della parte pari della funzione di cross-correlazione fornisce lo spettro di potenza del parametro U di Stokes della polarizzazione, mentre la trasformata seno della parte dispari fornisce lo spettro del parametro V. In interferometria le parti pari e dispari della funzione di cross-correlazione corrispondono alle componenti seno e coseno delle frange di interferenza. E' quindi possibile realizzare delle stime strumentali di utilita' nel controllo della catena di acquisizione VLBI.

A Noto il sistema sviluppato consente di valutare il corretto funzionamento di alcune sezioni della acquisizione dati. Cio' e' particolarmente utile ad esempio allorquando si voglia verificare la funzionalita' dei Base Band Converter operando con ricevitori sprovvisti di segnale phase cal iniettato. In tal caso infatti e' possibile evidenziare la correlazione o meno della IF in una determinata porzione di banda. La stabilita' di fase scarsa in una delle sezioni della catena infatti rende impossibile la coerenza e quindi un eccesso di correlazione. La funzione di correlazione continua R_c e' legata alla funzione di correlazione ad 1-bit dalla relazione di Van Vleck

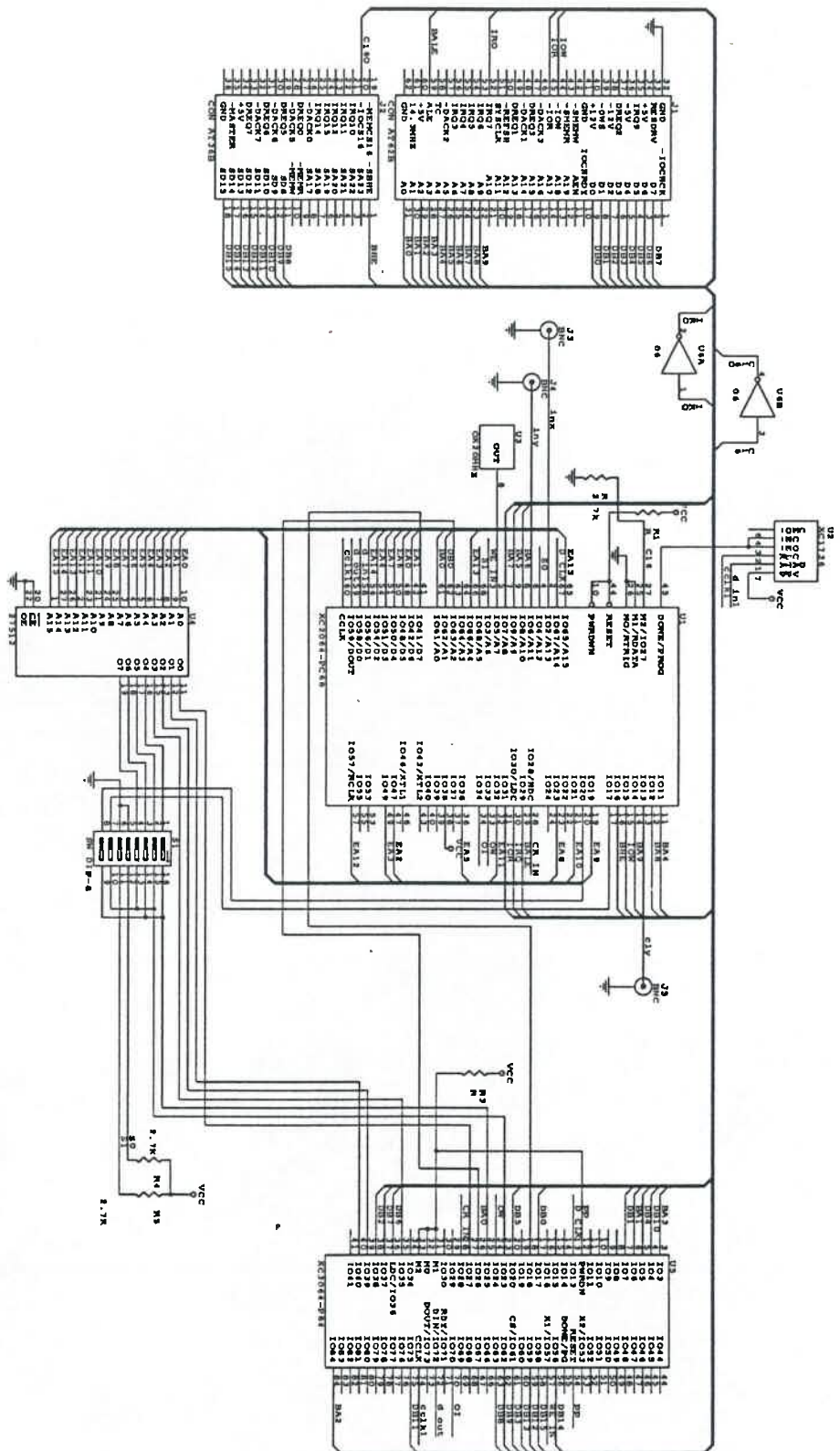
$$R_c = \sin\left(\frac{1}{2} \cdot \pi \cdot R_{1bit}\right) \quad \text{dove}$$

$$R_{1bit} = 2 \frac{K_c}{K} - 1,$$

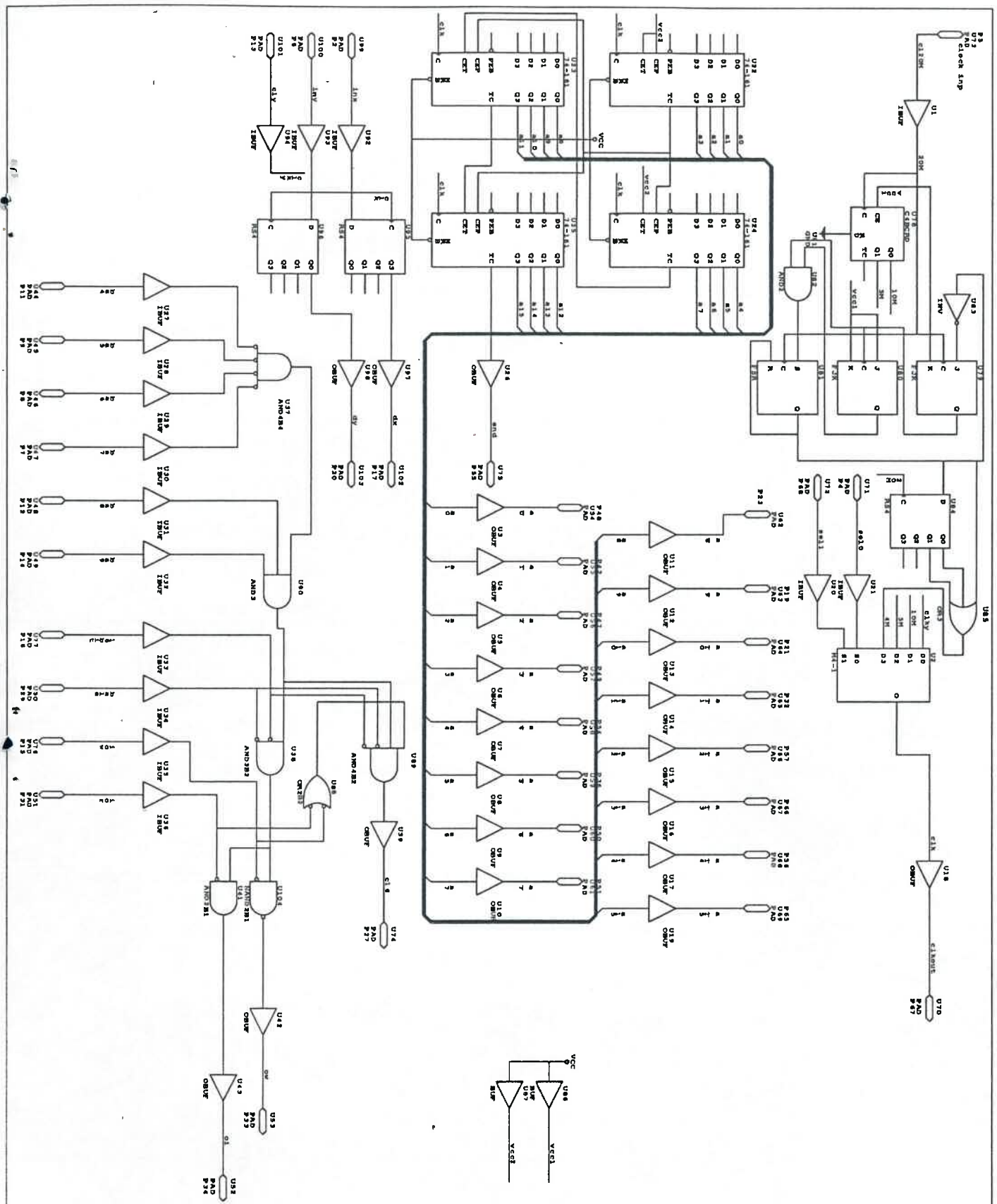
con K_c numero di coincidenze e K numero totale di campioni, e' il coefficiente di cross-correlazione per dati campionati ad 1-bit. Ricordiamo come sia dimostrato che nel caso di un segnale assimilabile a rumore a distribuzione gaussiana e' possibile esasperare il campionamento fino a valutare solo il segno. Cio' comporta una riduzione nella sensibilita' del

sistema rispetto al campionamento a molti livelli o del continuo che risulta pari al 64% rispetto a quest'ultimo.

La scheda di correlazione puo' essere usata per stimare l'entita` di cross-talk del sistema di acquisizione e in particolare di cross-polarizzazione del ricevitore. La correlazione a parita` di frequenza delle IF provenienti dalle due polarizzazioni Left e Right dei ricevitori consente infatti di stimare con buona approssimazione il contributo comune ai due segnali.



TITLE: INA CRM
 FILE: FPGA CORRELATION BOARD
 DOCUMENT NUMBER: CR 1577.FCM
 DATE: 1978-10-10



U1

INA.CM

TL1*

PC INTERFACE AND PATTERN GENERATOR DRIVE

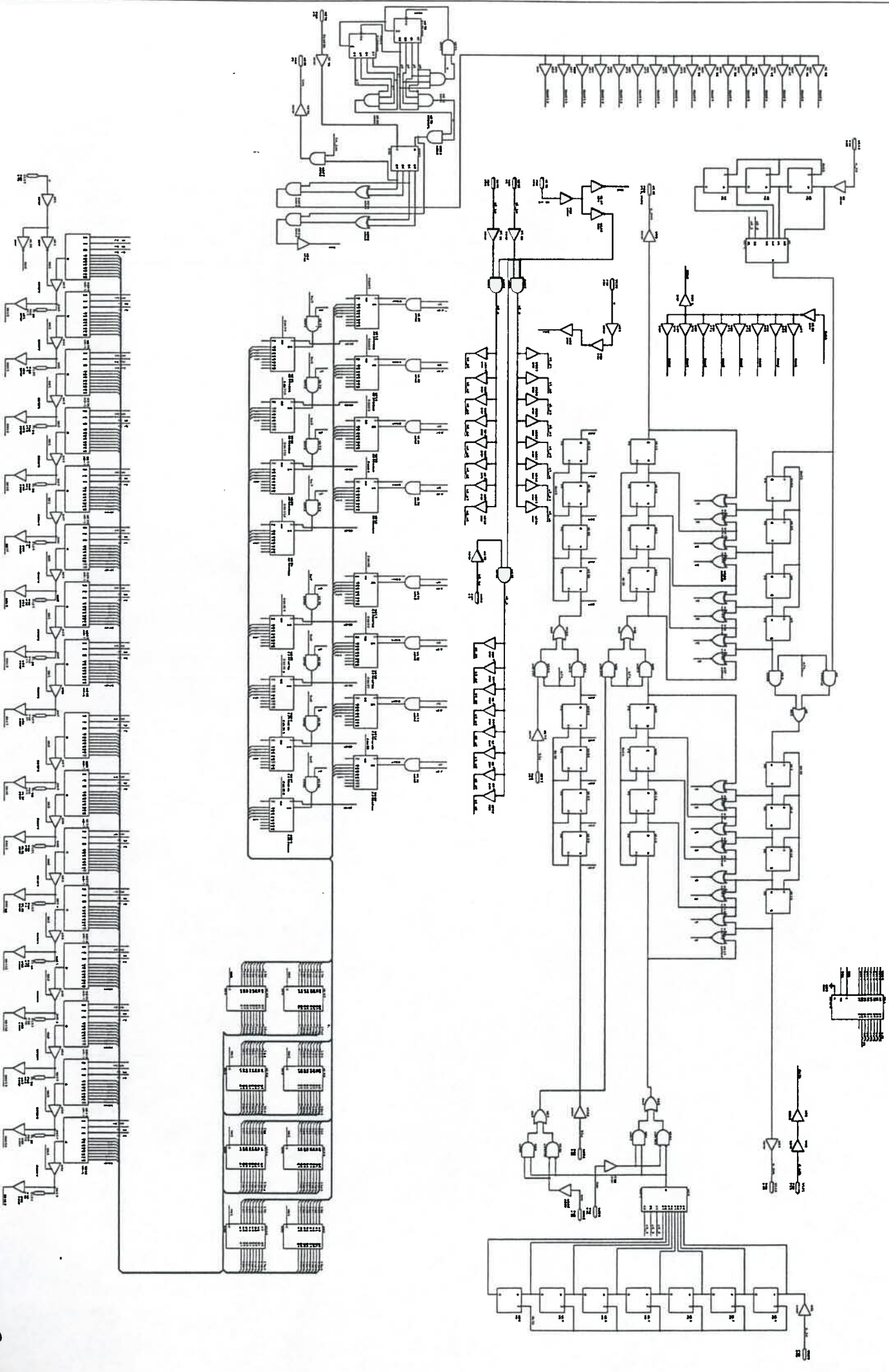
SIZE

DATE

REV

DESIGN

PCB



U2

PROGRAM INT.ASM

```
.model small
.data
PUBLIC vector,maskold,flag,ferma,nread,modo,co1,co2,co3,co4,co5,co6
PUBLIC co7,co8,co1a,co2a,co3a,co4a,co5a,co6a,co7a,co8a

nread dw ? ; int da servire (si setta da prog)
modo dw ? ; modo corr. ( " )

vector dd ?
maskold db ?
flag dw 0h ; int serviti
ferma db 0h
co1 dw 0h
co2 dw 0h
co3 dw 0h
co4 dw 0h
co5 dw 0h
co6 dw 0h
co7 dw 0h
co8 dw 0h
co1a dw 0h
co2a dw 0h
co3a dw 0h
co4a dw 0h
co5a dw 0h
co6a dw 0h
co7a dw 0h
co8a dw 0h

.code
PUBLIC start,hand,res,setta

start proc FAR
mov ax,@data
mov ds,ax

mov ax,350fh
int 21h
mov WORD PTR vector[2],es
mov WORD PTR vector[0],bx
; legge il vettore di int. attuale e lo mette in vector

push ds
mov ax,cs
mov ds,ax
mov dx,OFFSET hand
mov ax,250fh
int 21h
pop ds
; setta il vettore di int. con l'addr. della proc. hand

in al,21h
mov BYTE PTR maskold,al
jmp S+2 ;legge la int. mask attuale

; and al,07fh
```

```
; out21h,al ;abilita anche int 7

mov al,20h
out 20h,al
mov al,67h
jmp $+2
out 20h,al ;reset per int 7 sul gestore
```

```
mov al,07fh
out 21h,al ;abilita solo int 7
```

```
mov dx,300h
mov ax,64
or ax,modo
out dx,ax ; abilita int sulla scheda
```

```
ret
start ENDP
```

```
hand PROC FAR ; int handler
cli
```

```
inc flag ; service
```

```
mov dx,300h
in ax,dx
mov cx,ax
and cx,00ffh
mov al,ah
and ax,00ffh
add co1,ax
add co1a,cx
```

```
mov dx,302h
in ax,dx
mov cx,ax
and cx,00ffh
mov al,ah
and ax,00ffh
add co2,ax
add co2a,cx
```

```
mov dx,304h
in ax,dx
mov cx,ax
and cx,00ffh
mov al,ah
and ax,00ffh
add co3,ax
add co3a,cx
```

```
mov dx,306h
in ax,dx
mov cx,ax
and cx,00ffh
mov al,ah
and ax,00ffh
add co4,ax
```

```
add co4a,cx
```

```
mov dx,308h  
in ax,dx  
mov cx,ax  
and cx,00ffh  
mov al,ah  
and ax,00ffh  
add co5,ax  
add co5a,cx
```

```
mov dx,30ah  
in ax,dx  
mov cx,ax  
and cx,00ffh  
mov al,ah  
and ax,00ffh  
add co6,ax  
add co6a,cx
```

```
mov dx,30ch  
in ax,dx  
mov cx,ax  
and cx,00ffh  
mov al,ah  
and ax,00ffh  
add co7,ax  
add co7a,cx
```

```
mov dx,30eh  
in ax,dx  
mov cx,ax  
and cx,00ffh  
mov al,ah  
and ax,00ffh  
add co8,ax  
add co8a,cx ; end service
```

```
mov ax,nread  
cmp flag,ax  
jnz conti
```

```
mov dx,300h  
mov ax,modo  
out dx,ax ;inibisce int scheda  
mov ferma,1h  
sti  
iret
```

```
conti: mov al,20h  
out 20h,al  
mov dx,2f7h  
out dx,al  
sti  
iret
```

```
hand ENDP
```

```
res proc far
```

```
push ds
push es
cli
```

```
mov al,BYTE PTR maskold
out 21h,al ; restore old int mask
```

```
push ds
lds dx,vector
mov ax,250fh
int 21h
pop ds ; restore old int vector
```

```
sti
pop es
pop ds
ret
```

```
res ENDP
```

```
setta PROC FAR
```

```
push ds
push es
mov dx,300h
mov ax,modo
out dx,ax
pop es
pop es
ret
```

```
setta ENDP
END
```


PROGRAM INT.FOR

```
integer*2 nread[EXTERN]
integer*2 modo[EXTERN]
integer*2 flag[EXTERN]
integer*2 co1[EXTERN]
integer*2 co2[EXTERN]
integer*2 co3[EXTERN]
integer*2 co4[EXTERN]
integer*2 co5[EXTERN]
integer*2 co6[EXTERN]
integer*2 co7[EXTERN]
integer*2 co8[EXTERN]
integer*2 co1a[EXTERN]
integer*2 co2a[EXTERN]
integer*2 co3a[EXTERN]
integer*2 co4a[EXTERN]
integer*2 co5a[EXTERN]
integer*2 co6a[EXTERN]
integer*2 co7a[EXTERN]
integer*2 co8a[EXTERN]
integer*1 ferma[EXTERN]
jjj=0
33  flag=0
c   write (*,*) ' modo ?'
c   read (*,*) modo
c   write (*,*) ' numero di letture ?'
c   read (*,*) nread
modo=33
nread=255
call setta
call start
c   do 10 i=0,1000
c   j=j+1
c   j=i-1
10  continue
if (ferma.ne.1) goto 10
call res
write (*,100) co1,co1a,co2,co2a,co3,co3a,co4,co4a,co5,co5a,
+ co6,co6a,co7,co7a,co8,co8a
100 format(1x,16(z,1x))
if(jjj.lt.2000) then
  jjj=jjj+1
  ferma=0
  flag=0
  co1=0
  co1a=0
  co2=0
  co2a=0
  co3=0
  co3a=0
  co4=0
  co4a=0
  co5=0
  co5a=0
  co6=0
  co6a=0
  co7=0
```

```
co7a=0
co8=0
co8a=0
goto 33
endif
end
```

```

PROGRAM SOM.FOR      integer*4 letti(16)
  integer*4 isomme(16)
  real maxx,minn,somme(16),jfatt,jm,ssom
  character*75 linea
  character*1 dot
  dot='.'
  open(10,file='dati.dat',status='old')
  do 100 i=1,2000
  read(10,'(16(z4,1x))') letti
  do 200 j=1,16
200  isomme(j)=isomme(j)+letti(j)
100  continue
  do 300 i=1,16
  somme(i)=real(isomme(i))
  somme(i)=abs((2*somme(i)/131072000)-1)*100
  ssom=ssom+somme(i)
300  write(*,'(1x,f6.2)') somme(i)
  maxx=max(somme(1),somme(2),somme(3),somme(4),somme(5),somme(6),
+ somme(7),somme(8),somme(9),somme(10),somme(11),somme(12),
+ somme(13),somme(14),somme(15),somme(16))
  minn=min(somme(1),somme(2),somme(3),somme(4),somme(5),somme(6),
+ somme(7),somme(8),somme(9),somme(10),somme(11),somme(12),
+ somme(13),somme(14),somme(15),somme(16))
  jfatt=maxx/60
  write (*,*)
  write (*,444) maxx,minn,ssom
444  format (f6.2,' MAX',2x,f6.2,' MIN',2x,f6.2,' SUM')
  write(*,*)
  jm=0
  ii=0
  linea='.'
15  if(jm.lt.somme(1)) then
    write(linea((ii+1):),'(a)') dot
    ii=ii+1
    jm=jm+jfatt
    goto 15
  endif
  write (*,*) ' 0',linea
  jm=0
  ii=0
  linea='.'
16  if(jm.lt.somme(2)) then
    write(linea((ii+1):),'(a)') dot
    ii=ii+1
    jm=jm+jfatt
    goto 16
  endif
  write (*,*) ' 1',linea
  jm=0
  ii=0
  linea='.'
17  if(jm.lt.somme(3)) then
    write(linea((ii+1):),'(a)') dot
    ii=ii+1
    jm=jm+jfatt
    goto 17
  endif
  write (*,*) ' 2',linea

```

```

jm=0
ii=0
linea='.'
18  if(jm.lt.somme(4)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 18
    endif
    write (*,*) ' 3',linea
    jm=0
    ii=0
    linea='.'
19  if(jm.lt.somme(5)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 19
    endif
    write (*,*) ' 4',linea
    jm=0
    ii=0
    linea='.'
20  if(jm.lt.somme(6)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 20
    endif
    write (*,*) ' 5',linea
    jm=0
    ii=0
    linea='.'
21  if(jm.lt.somme(7)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 21
    endif
    write (*,*) ' 6',linea
    jm=0
    ii=0
    linea='.'
22  if(jm.lt.somme(8)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 22
    endif
    write (*,*) ' 7',linea
    jm=0
    ii=0
    linea='.'
23  if(jm.lt.somme(9)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 23

```

```

endif
write (*,*) ' 8',linea
jm=0
ii=0
linea='.'
24  if(jm.lt.somme(10)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 24
endif
write (*,*) ' 9',linea
jm=0
ii=0
linea='.'
25  if(jm.lt.somme(11)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 25
endif
write (*,*) ' A',linea
jm=0
ii=0
linea='.'
26  if(jm.lt.somme(12)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 26
endif
write (*,*) ' B',linea
jm=0
ii=0
linea='.'
27  if(jm.lt.somme(13)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 27
endif
write (*,*) ' C',linea
jm=0
ii=0
linea='.'
28  if(jm.lt.somme(14)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1
      jm=jm+jfatt
      goto 28
endif
write (*,*) ' D',linea
jm=0
ii=0
linea='.'
29  if(jm.lt.somme(15)) then
      write(linea((ii+1):),'(a)') dot
      ii=ii+1

```

```
    jm=jm+jfatt
    goto 29
endif
write (*,*) ' E',linea
jm=0
ii=0
linea=' '
30  if(jm.lt.somme(16)) then
    write(linea((ii+1):),'(a)') dot
    ii=ii+1
    jm=jm+jfatt
    goto 30
endif
write (*,*) ' F',linea
1200 end
```

PROGRAM OUTFILE.FOR

```
real*4 f(16),reven(8),rodd(8),amp(8),ph(8)
integer*4 g,letti(16)
integer*4 somme(16)
character*75 linea
character*1 dot
dot=' '
open(10,file='dati.dat',status='old')
open(2,file='xcorr.dat')
open(4,file='xeven.dat')
open(5,file='xodd.dat')
open(6,file='xamp.dat')
open(7,file='xph.dat')
do 100 i=1,2000
read(10,'(16(z4,1x))') letti
do 200 j=1,16
200  somme(j)=somme(j)+letti(j)
100  continue
do 300 i=1,16
300  f(i)=real(somme(i))
do 400 i=1,16
f(i)=(2*f(i)/131072000)-1
400  write(2,*) f(i)
write(2,*)
do 500 i=0,7
reven(i+1)=(f(9+i)+f(9-i))/2
500  rodd(i+1)=(f(9+i)-f(9-i))/2
do 10 i=1,8
10  write(4,*) reven(i)
do 20 i=1,8
20  write(5,*) rodd(i)
do 30 i=1,8
amp(i)=sqrt((reven(i)**2)+(rodd(i)**2))
30  write(6,*) amp(i)
do 40 i=1,8
ph(i)=acos(reven(i)/amp(i))*180/3.1415
40  write(7,*) ph(i)
end
```

PROGRAM DIFF.FOR

```
real*4 f1(16),f2(16),dif(16),reven(8),rodd(8),amp(8),ph(8)
open(1,file='xcorrok.dat')
open(2,file='xcorrko.dat')
open(4,file='xeven.dat')
open(5,file='xodd.dat')
open(6,file='xamp.dat')
open(7,file='xph.dat')
do 300 i=1,16
read(1,*) f1(i)
read(2,*) f2(i)
dif(i)=f1(i)-f2(i)
sum=sum+dif(i)
300  write(*,*) dif(i)
write(*,*)
write(*,*) sum*100
do 500 i=0,7
reven(i+1)=(f1(9+i)+f1(9-i))/2
500  rodd(i+1)=(f1(9+i)-f1(9-i))/2
do 10 i=1,8
10   write(4,*) reven(i)
do 20 i=1,8
20   write(5,*) rodd(i)
do 30 i=1,8
30   amp(i)=sqrt((reven(i)**2)+(rodd(i)**2))
do 40 i=1,8
40   ph(i)=acos(reven(i)/amp(i))*180/3.1415
write(7,*) ph(i)
end
```